

SEPRO ROBOTIQUE

ROBOT TYPE : **S5-35**

Numéro de série : **R005235-02**

BASE

* Application	: Manipulations de charges
* Structure mécanique	: Cartésien (Voir Intercalaire B)
* Modèle mécanique	: S5-35
- Masse du robot	: 607 kg
- Charge nominale	: 15 kg
- Dimensions extérieures chariot Y et bras Z rentrés	: 3540 x 1950 x 1880 mm
- Pression pneumatique de fonctionnement	: 6 bar $\pm$ 10%
- Pression pneumatique maximum admissible	: 7 bar
- Consommation en air comprimé nominale	: 180 l/mn
- Consommation en air comprimé Instantanée maxi	: 520 l/mn
* Modèle de l'électronique de commande	: Visual2
- Masse de l'armoire de commande	: 100 kg
- Dimensions extérieures	: 430 x 500 x 1470 mm
- Tension d'alimentation électrique de service	: 3x400V à 3x480V $\pm$ 10% triphasé sans neutre
- Fréquence de fonctionnement	: 50/60 Hz
- Puissance nominale	: 1,5 kVA
- Puissance maximale consommée	: suivant cycle robot
- Ecran	: Tactile 10,4"
- Mémoire de stockage des programmes internes	: 4GB on micro SD card
- Mémoire système	: 512Mo (DDR) + 512Mo (FLASH)
- Processeur (1 à 2 cartes CPU selon configuration)	: iMX537 / Cortex A8 / 800 MHz
- Interface Entrées / Sorties sur le robot	: 1 x Module 16 entrées / 16 sorties
(Entrée directe tout ou rien, 24 VDC 10mA/ Sortie statique tout ou rien, 6 à 35 VDC 500mA)	
- Entrées / Sorties carte Interface	: 7 Entrées / 8 Sorties
(Entrée directes, 24VDC 10mA / Sortie statique tout ou rien, 6 à 30VDC, 500mA)	
- Interface port USB 1 « Master » pour clé USB	: Standard USB 2.0
- Interface port USB 2 « Slave » pour liaison PC	: Standard USB 2.0
- Interface de liaison pour une presse	: Raccordement au standard EUROMAP 12
- Interface de liaison pour ordinateur compatible PC	: Ethernet 10/100Mbit/s

19/01/2018

3/5

SEPRO ROBOTIQUE

ROTATIONS DE POIGNET

- Rotation standard R1 pneumatique	: 0 - 90°
- Rotation R2 pneumatique embarquée sur R1	: 0 - 180° ou 0 - 90°
- Arrêt intermédiaire escamotable sur R2	: 0 - 180° et 0 - 90°

EQUIPEMENT PNEUMATIQUE

- Prélèvement côté plateau	: fixe et mobile par configuration manuelle
- Circuit de commande :	
- Vide et pression Numérique	: 2
- Pression bistable	: 1

OPTIONS

* LOGICIEL

- Editeur PC	: Editeur de programme pour Windows Configuration mini : Window XP, VISTA 32, Windows 7-32 / 1GB RAM / 512MB Disque Dur. Liaison PC/Robot : Ethernet 10MB/RJ45
- Editeur/Moniteur PC	: Editeur / Moniteur de programme pour Windows Configuration mini : Windows XP, VISTA 32, Windows 7-32 / 1GB RAM / 512MB Disque Dur. Liaison PC/Robot : Ethernet 10MB/RJ45

* ARMOIRE

- 1 x Commande convoyeur	: Commande pour convoyeur 400V triphasé.
- Euromap 12	: Longueur : 10m

* AUTRES OPTIONS

- Vacuostat numérique	: Nb de circuits : 8 par module Plage de mesure : 0 à -1 bar Résolution : 0,01 bar Suppression / dépression max : 3 bars Affichage : bar, MPa, %
-----------------------	--